

Springer-Lehrbuch

# Theoretische Elektrotechnik

Eine Einführung

von

Karl Küpfmüller, Wolfgang Mathis, Albrecht Reibiger

Neuausgabe

Theoretische Elektrotechnik – Küpfmüller / Mathis / Reibiger

schnell und portofrei erhältlich bei [beck-shop.de](http://beck-shop.de) DIE FACHBUCHHANDLUNG

Thematische Gliederung:

Theoretische Physik, Mathematische Physik

Springer 2008

Verlag C.H. Beck im Internet:

[www.beck.de](http://www.beck.de)

ISBN 978 3 540 78589 7

---

## Verfahren für die Vektor-Poissongleichung

### Ableitung der Vektor-Poissongleichung

Es folgt aus Abschnitt 18, dass sich das  $\mathbf{H}$ -Feld unter Berücksichtigung des Überlagerungsprinzips und des Helmholtzschen Satzes hinsichtlich seines rotationsfreien Anteils in folgender Weise ergibt

$$\operatorname{rot} \mathbf{H} = \mathbf{J}. \quad (21.1)$$

Diese Beziehung wird nach Abschnitt 19.3 auch differentielle Form des Durchflusses genannt, das man aus (21.1) mit Hilfe des Stokesschen Satzes in integrale Form bringen kann

$$\oint_{C_A} \mathbf{H} \cdot d\mathbf{s} = \iint_A \mathbf{J} \cdot d\mathbf{A} = I. \quad (21.2)$$

**Beispiel:** Für ein  $\mathbf{H}$ -Feld mit geraden parallelen Feldlinien, wie es z. B. antritt in den Eisenblechen einer Drosselspule vorliegt, sei

$$H_x = H, \quad H_y = 0, \quad H_z = 0. \quad (21.3)$$

Die  $x$ -Achse hat also die Richtung des  $\mathbf{H}$ -Feldes. Ferner sei die  $\mathbf{H}$ -Feldlinien in allen Ebenen parallel zur  $x, z$ -Ebene konstant,  $H = \|\mathbf{H}\|$  also nur von  $y$  abhängig. Dann gilt definitionsgemäß

$$\operatorname{rot}_x \mathbf{H} = 0, \quad \operatorname{rot}_y \mathbf{H} = 0, \quad \operatorname{rot}_z \mathbf{H} = -\frac{\partial H}{\partial y}. \quad (21.4)$$

## 21 Lösungsverfahren für die Vektor-Poissongleichung

$$J_z = -\frac{\partial H}{\partial y}. \quad (21.5)$$

das Magnetfeld homogen, dann wäre also die Stromdichte Null. Nimmt die Flussdichte mit der  $y$ -Richtung ab, so fließt Strom in der  $z$ -Richtung, und umgekehrt, so fließt er in der entgegengesetzten Richtung. Eine konstante Stromdichte ist mit einer linearen Zunahme der Flussdichte verbunden.

Da das B-Feld nach Abschnitt 18.23 quellenfrei ist, so gilt unter der Voraussetzung, dass  $\mu = \text{konst.}$  ist,

$$\operatorname{div} \mathbf{H} = 0. \quad (21.6)$$

**Bemerkung:** In ferromagnetischen Stoffen kann  $\operatorname{div} \mathbf{H}$  wegen des feldstärkeabhängigen  $\mu$  von Null verschieden sein.

Auf Grund der Gl. (21.6) kann man nun den Ansatz machen

$$\mathbf{H} =: \frac{1}{\mu} \operatorname{rot} \mathbf{A}, \quad (21.7)$$

wo  $\mathbf{A}$  ein Vektorfeld darstellt, das durch diese Beziehung definiert ist<sup>1</sup>. Führt man dies in Gl. (21.1) ein, so folgt

$$\frac{1}{\mu} \operatorname{rot} \operatorname{rot} \mathbf{A}(\mathbf{r}) = \mathbf{J}, \quad (21.8)$$

mit einer Rechenregel für den Operator  $\operatorname{rot} \operatorname{rot}$  (siehe A.1)

$$\operatorname{grad} \operatorname{div} \mathbf{A}(\mathbf{r}) - \Delta \mathbf{A}(\mathbf{r}) = \mu \mathbf{J}. \quad (21.9)$$

Die Gl. (21.7) ist nur die Rotation des Vektorfeldes  $\mathbf{A}(\mathbf{r})$  festgelegt, so dass seine Divergenz noch verfügt werden kann. Man spricht in diesem Zusammenhang von der Eichung des Vektorfeldes  $\mathbf{A}(\mathbf{r})$ . Im Rahmen der Theorie des stationären Magnetfeldes verwendet man üblicherweise die sogenannte Coulomb-Eichung

$$\operatorname{div} \mathbf{A} = 0. \quad (21.10)$$

Es folgt aus Gl. (21.9)

$$\Delta \mathbf{A} = -\mu \mathbf{J}, \quad (21.11)$$

die eine Poisson-Gleichung, die der Laplaceschen PDgl. (6.9) der Elektrostatik ähnlich ist. Sie wird auch als Vektor-Poissongleichung bezeichnet, auf die bereits in Abschnitt 18 kurz eingegangen wurde. Auf einige Lösungsmethoden dieser

en Differentialgleichung wird in den folgenden Abschnitten eingegan-

Coulomb-Eichung  $\operatorname{div} \mathbf{A} = 0$  ist natürlich konsistent mit der im statischen Magnetfeld gültigen Beziehung  $\operatorname{div} \mathbf{J} = 0$ . Das folgt nach Möller ([192], S. 10), daraus, dass man bei der Divergenzbildung des Vektorpotenzials  $\mathbf{A}$  das Stromsystem festhalten und den Aufpunkt verändern muss. Wenn aber der Integrationsbereich das Stromsystem völlig einschließt, kann man auch den Aufpunkt festhalten und das Stromsystem verschieben. Mathematisch kann man dieses Resultat durch eine partielle Integration erhalten. Mit der Lösung der Vektor-Poisson-Gleichung (21.21) aus dem folgenden Abschnitt ergibt sich

$$\operatorname{div} \mathbf{A} = \operatorname{div} \left( \frac{\mu}{4\pi} \iiint_V \frac{\mathbf{J}(\tilde{\mathbf{r}})}{\|\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}}\|} d\tilde{V} \right), \quad (21.12)$$

der Divergenzoperator auf Funktionen von  $\mathbf{r}$  wirkt. Das wird zusammen mit einer partiellen Integration ausgenutzt, um das folgende Ergebnis zu erhalten

$$\operatorname{div} \mathbf{A} = \frac{\mu}{4\pi} \iiint_V \frac{\operatorname{div} \mathbf{J}(\tilde{\mathbf{r}})}{\|\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}}\|} d\tilde{V}, \quad (21.13)$$

der Divergenzoperator nunmehr auf Funktionen von  $\tilde{\mathbf{r}}$  wirkt. Da die Integration über ein beliebiges Volumen durchzuführen ist, ergibt sich die Äquivalenz der Beziehungen  $\operatorname{div} \mathbf{A} = 0$  und  $\operatorname{div} \mathbf{J} = 0$ . Eine direkte Ableitung dieses Ergebnisses findet man bei Lehner [153]. Dort findet man auch den Hinweis, dass dieses Ergebnis nicht bedeutet, dass man immer die Coulomb-Eichung zu wählen hat, sondern dass die bei der Ableitung der Poisson-Gleichung gewählte Eichbedingung auch wieder reproduzierbar ist.

## Das vektorielle Kirchhoff-Integral

### Kirchhoff-Integral für Stromdichteverteilungen

Im vorherigen Abschnitt 21.1 haben wir eine partielle Differentialgleichung für das Vektorfeld  $\mathbf{A}(\mathbf{r})$  abgeleitet, aus dem man bei bekannter Materialgleichung das B- und das H-Feld ableiten kann. Die Größe kann somit wie im elektrostatischen Feld als Zustandsgröße angesehen werden, wobei die Beziehung als Beobachtungsgleichung für dieses physikalische Feld  $\mathbf{H}$  aufgefasst werden kann.

Man wurde auch erwähnt, dass die Bestimmungsgleichung (21.11) vom Typ der Vektor-Poisson-Gleichung ist. Ein Unterschied gegenüber der Poisson-Gleichung der Elektrostatik scheint lediglich darin zu bestehen, dass  $\mathbf{A}$  und

## 21 Lösungsverfahren für die Vektor-Poissongleichung

Im Sonderfall der  $x, y, z$ -Koordinaten komponentenweise angewendet werden kann. Somit zerfällt die Gl. (21.11) in  $xyz$ -Koordinaten in drei nicht gekoppelte Poissongleichungen für die Komponenten des Vektorpotenzials

$$\Delta A_x = -\mu J_x, \quad (21.14)$$

$$\Delta A_y = -\mu J_y, \quad (21.15)$$

$$\Delta A_z = -\mu J_z. \quad (21.16)$$

Die günstige Situation ergibt sich jedoch nur dann, wenn keine Randbedingungen im Endlichen vorliegen. Sind Randbedingungen im Endlichen vorgegeben, so erhält man Bedingungen, die zu Kopplungen zwischen den Komponenten führen. Wird nämlich das physikalisch relevante B-Feld auf einem Rand im Endlichen vorgegeben, so wird dort  $\text{rot} \mathbf{A}(\mathbf{r})$  vorgegeben, woraus sich nach Definition des Rotationsoperators offensichtlich Bedingungen für die Ableitungen des Vektorpotenzials  $\mathbf{A}$  ergeben.

Wie im Anhang B.2 gezeigt wird, verkompliziert sich die Situation, wenn man ein Problem in allgemeineren Koordinatensystemen betrachtet. Bei der Anwendung des Laplaceoperators auf das Vektorpotenzial treten dann weitere Kopplungen auf, die zu einer expliziten Kopplung der Poissongleichungen für die Komponenten führen. Beispielsweise koppeln die radiale Komponente und die tangentialkomponente in Zylinderkoordinaten, während alle drei Komponenten in Kugelkoordinaten gekoppelt sind. Die Verwendung des Vektorpotenzials in praktischen Rechnungen ist dann eher fraglich.

Auf Grund der Analogie zu den Verhältnissen im elektrischen Feld können wir die Komponenten von  $\mathbf{A}$  sofort die Lösungen anschreiben, wenn wir in  $xyz$ -Koordinaten arbeiten und keine Randbedingungen im Endlichen vorgegeben sind. Ist im elektrischen Feld die Ladungsdichte an jeder Stelle des Raumes vorgegeben, so gilt für das Potential (vgl. Gl.(11.28))

$$\varphi(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon} \iiint_V \frac{\varrho(\tilde{\mathbf{r}})}{\|\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}}\|} d\tilde{V}, \quad (21.17)$$

wo  $d\tilde{V}$  das Volumenelement ist,  $\|\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}}\|$  den Abstand des Aufpunktes von dem Volumenelement bezeichnet und das Integral über den ganzen geladenen Raum zu erstrecken ist. An die Stelle von  $\varrho/\epsilon$  in der skalaren Poisson-Gleichung der Elektrostatik tritt in der Theorie des stationären Magnetfeldes Gl. (21.11)  $\mu \mathbf{J}$ . Entsprechend gilt daher

$$A_x(\mathbf{r}) = \frac{\mu}{4\pi} \iiint_V \frac{J_x(\tilde{\mathbf{r}})}{\|\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}}\|} d\tilde{V}, \quad (21.18)$$

ich die Integrationen auf den von der elektrischen Stromdichte  $\mathbf{J}$  erfüllten Bereich  $V$  bezieht. Diese drei Gleichungen kann man wieder zu einer Vektorgleichung zusammenfassen

$$\mathbf{A}(\mathbf{r}) = \frac{\mu}{4\pi} \iiint_V \frac{\mathbf{J}(\tilde{\mathbf{r}})}{\|\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}}\|} d\tilde{V}. \quad (21.21)$$

Mithilfe der Rechenregeln der Vektoranalysis lässt sich zeigen, dass dieser auch die Bedingung (21.10) erfüllt. Wenn die elektrische Strömung in einem Punkt des Raumes gegeben ist, kann also mit der Formel (21.21) das Vektorpotenzial  $\mathbf{A}(\mathbf{r})$  berechnet werden.

Das Vektorpotenzial  $\mathbf{A}(\mathbf{r})$  kann auch zur Berechnung des magnetischen Flusses  $\Phi$  herangezogen werden. Nach Abschnitt 19.1 ist der durch eine beliebigen Fläche  $A$  gehende magnetische Fluss gleich dem Flächenintegral des magnetischen Feldes über diese Fläche

$$\Phi = \iint_A \mathbf{B}(\tilde{\mathbf{r}}) \cdot d\tilde{\mathbf{A}}. \quad (21.22)$$

$$\mathbf{B}(\mathbf{r}) = \text{rot } \mathbf{A}(\mathbf{r}) \quad (21.23)$$

mit

$$\Phi = \iint_A \text{rot } \mathbf{A}(\tilde{\mathbf{r}}) \cdot d\tilde{\mathbf{A}} \quad (21.24)$$

Mithilfe des Stokesschen Satzes schließlich

$$\Phi = \oint_{\mathcal{C}_A} \mathbf{A}(\tilde{\mathbf{r}}) \cdot d\tilde{\mathbf{s}}. \quad (21.25)$$

erhält demnach den magnetischen Fluss  $\Phi$ , der durch eine beliebige Oberfläche hindurchgeht, indem man das Linienintegral des Vektorpotenzials über die Randlinie  $\mathcal{C}_A$  der Fläche  $A$  bildet.

### Kirchhoff-Integral für Stromfäden

Um die Kirchhoffsche Formel für das Vektorpotenzial (21.21) auf linienförmige Strömungen anwenden zu können, muss man zunächst das Vektorpotenzial auf einer Linie eines linienförmigen Leiters bestimmen. Es hat dort praktisch den gleichen Wert, wenn man sich den ganzen Strom in einem durch die Achse des Leiters gebildeten Stromfaden konzentriert denkt, vorausgesetzt, dass der Leiter im Vergleich mit den Dimensionen des Beobachtungsbereichs

21 Lösungsverfahren für die Vektor-Poissongleichung

das Volumenelement  $dV$  in das vektorielle Linienelement  $d\mathbf{s}$  und das trielle Flächenelement  $d\mathbf{A}$  formal faktorisiert wird;  $\mathbf{n}_A$  ist die Flächen-ale von  $d\mathbf{A}$ . Ersetzt man  $d\tilde{V}$  in Gl.(21.21) durch  $d\tilde{\mathbf{A}} \cdot d\mathbf{s}$ , vertauscht Inte-nsvariable  $\tilde{\mathbf{r}}$  und Aufpunkt  $\mathbf{r}$ , bezeichnet den Aufpunkt nunmehr mit  $\mathbf{r}_1$ ntegriert über die Querschnittsfläche des Drahtes, wobei sich der Strom  $I$ raht ergibt, dann erhält man folgende Näherung für das Vektorpotenzial

$$\mathbf{A}(\mathbf{r}_1) = \frac{I\mu}{4\pi} \oint_{\mathcal{C}_{Strom}} \frac{d\mathbf{s}}{\|\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}\|}. \tag{21.27}$$

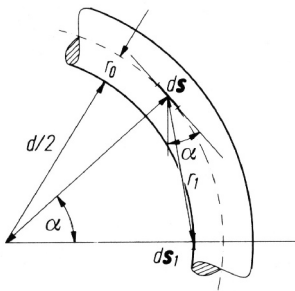


Abbildung 21.1. Zur Berechnung des magnetischen Flusses

man danach in irgendeinem Punkt  $\mathbf{r}_1$  des Raumes das Vektorpotenzial zu berechnen, hat man sich die Kurve des Stromfadens in die Längenelemente  $d\mathbf{s}$  zerlegt zu denken. Jedes Längenelement liefert einen Beitrag zum Vektorpotenzial in dem betrachteten Punkt, dessen Richtung übereinstimmt mit der Richtung des Längenelementes, und dessen Betrag proportional der Länge des Längenelementes dividiert durch den Abstand  $r_1 := \|\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}\|$  des betrachteten Punktes zum Längenelement ist.

An dieser Stelle soll noch einmal darauf hingewiesen werden, dass diese physikalisch motivierte Betrachtung im Hinblick auf eine praktische Berechnung des Linienintegrals wenig hilfreich ist. Vielmehr muss die Kurve, die den Stromfaden beschreibt, parametrisiert werden und damit das Linienintegral in ein einfaches Integral umgewandelt werden. Einzelheiten dazu findet man im Abschnitt bei Merziger und Wirth [188].

Für einen Punkt einer der kreisförmigen Mantellinien des Leiters, z. B. einer Mantellinie, deren Radius  $d/2 - r_0$  beträgt, Abb. 21.1, ergibt sich also das Vektorpotenzial, wenn man den Abstand  $r_1 = \|\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}\|$  zwischen diesem Punkt und dem Längenelement  $d\mathbf{s}$  der Leiterachse in Gl. (21.27)

Mantellinie des linienförmigen Leiters verkettet ist, indem man das Produkt des Vektorpotenzials mit einem Längenelement  $d\mathbf{s}_1$  der Mantellinie bildet und die einzelnen Beiträge über die ganze Mantellinie summiert (integriert). Es ergibt sich für  $\mu = \mu_0$

$$\Phi = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \oint_{\mathcal{C}_{Mantel}} \left( \oint_{\mathcal{C}_{Strom}} \frac{d\mathbf{s}}{\|\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}\|} \right) d\mathbf{s}_1 \quad (21.28)$$

$$\Phi = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \oint_{\mathcal{C}_{Mantel}} \oint_{\mathcal{C}_{Strom}} \frac{d\mathbf{s} \cdot d\mathbf{s}_1}{\|\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}\|}. \quad (21.29)$$

**Beispiel:** Für kreisförmige Linienleiter kann die Formel (21.29) weiter spezialisiert werden. Gemäß der Definition des skalaren Produktes gilt die Beziehung

$$d\mathbf{s} \cdot d\mathbf{s}_1 = ds ds_1 \cos \alpha, \quad (21.30)$$

wo  $\alpha$  der Winkel ist, den die beiden Längenelemente miteinander bilden. 21.1. Führt man dies in Gl. (21.29) ein, so folgt

$$\Phi = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \oint_{\mathcal{C}_{Mantel}} \oint_{\mathcal{C}_{Strom}} \frac{ds ds_1 \cos \alpha}{\|\mathbf{r} - \mathbf{r}_1\|}. \quad (21.31)$$

Der Abstand zwischen den beiden Längenelementen und das Längenelement  $ds_1$  kann man gemäß Abb. 21.1 auf folgende Weise ausdrücken

$$r_1 = \|\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}\| = \sqrt{\frac{1}{4}d^2 + \left(\frac{1}{2}d - r_0\right)^2} - d \left(\frac{1}{2}d - r_0\right) \cos \alpha; \quad (21.32)$$

$$ds_1 = \left(\frac{1}{2}d - r_0\right) d\alpha. \quad (21.33)$$

Die Integration über  $ds$  kann vorab ausgeführt werden. Sie ergibt  $d\pi$ . Damit erhält man eine in  $\alpha$  parametrisierte Form des Liniendoppelintegrals

$$\Phi = \frac{\mu_0 I}{4\pi} 2\pi \int_0^{2\pi} \frac{\frac{1}{2}d \left(\frac{1}{2}d - r_0\right) \cos \alpha d\alpha}{\sqrt{\frac{1}{4}d^2 + \left(\frac{1}{2}d - r_0\right)^2} - d \left(\frac{1}{2}d - r_0\right) \cos \alpha}. \quad (21.34)$$

Das Integral lässt sich durch die sogenannten elliptischen Integrale<sup>2</sup> darstellen. Unter der Voraussetzung, dass der Drahtradius sehr klein ist gegen den Radius des Kreises, kann man einen einfachen Näherungsausdruck ableiten. Dieser wird nämlich aus Gl. (21.34) angenähert



21 Lösungsverfahren für die Vektor-Poissongleichung

an  $2r_0^2/d^2$  eine gegen 1 sehr kleine Größe sein soll, so ergeben sich er-  
he Werte des Integranden nur in der Umgebung von  $\cos \alpha = 1$ , also für  
0 und  $\alpha = 2\pi$ ; der Verlauf des Integranden in Abhängigkeit von  $\alpha$  ist in  
21.2 aufgezeichnet.

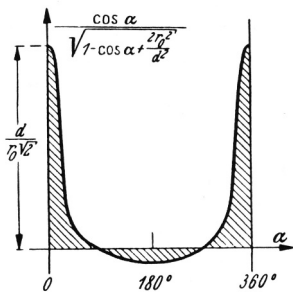


Abbildung 21.2. Angenäherte Berechnung des Integrals 21.35

an erhält daher einen Näherungswert des Integrals, wenn man die Nähe-  
formel

$$\cos \alpha \approx 1 - \frac{\alpha^2}{2} \tag{21.36}$$

zt und von 0 bis  $\pi/4$  integriert, also in einem Bereich, in dem diese Nähe-  
formel noch brauchbar ist; das ganze Integral hat dann den doppelten  
Es gilt also

$$\Phi \approx \frac{\mu_0 I}{2} d \int_0^{\pi/4} \frac{(1 - \frac{1}{2} \alpha^2) d\alpha}{\sqrt{\alpha^2 + 4 \frac{r_0^2}{d^2}}}. \tag{21.37}$$

araus folgt angenähert

$$\Phi \approx \frac{\mu_0 I d}{2} \ln \frac{d}{2r_0}. \tag{21.38}$$

Ergebnis soll mit Hilfe folgender Zahlenwerte illustriert werden: Es sei  
 $0\text{cm}$ ,  $r_0 = 1\text{mm}$ ,  $I = 2\text{A}$ . Befindet sich die Drahtschleife in Luft, so wird  
Gl. (21.38)

$$\frac{1,257}{2} \cdot 10^{-6} \cdot 2 \cdot 20 \ln 100 \frac{\text{Vs}}{\text{Am}} \text{Acm} = 1,16 \cdot 10^{-6} \text{Vs} = 1,16 \mu\text{Wb}. \tag{21.39}$$

oppelt man den Durchmesser  $d$ , so wird  $\Phi \approx 2,66 \mu\text{Wb}$ . Der magnetische

## Das Biot-Savart-Integral

Es war das Gesetz von Biot, Savart und Amperè der Ausgangspunkt der quantitativen Behandlung des Magnetfeldes von stromführenden Leitern – sogenannte *Elektromagnetismus* – und dessen Kraftwirkung Anfang des 19. Jahrhunderts. Einzelheiten der Entstehungsgeschichte der Theorie, die in sehr kurzer Zeit ausgebaut wurde, findet man u. a. bei H. Ebert. In dieser Stelle soll nur überblicksartig auf einige historische Aspekte eingegangen werden.

Grundsätzlich waren magnetische Erscheinungen schon seit den Griechen bekannt, aber dabei handelte es sich um magnetische Wirkungen sogenannter Magneteisensteine. Erste Beobachtungen über die Kraftwirkung von stromführenden Leitern gehen auf Romagnosi im Jahre 1802 zurück. Systematische Experimente über elektromagnetische Erscheinungen anhand eines durchflossenen Drahtes und einer Magnetnadel (vgl. Abschnitt 22.3.4) wurden dann erstmals von Ørsted durchgeführt. Seine Ergebnisse teilte er am 21. September 1820 mit. Ørsteds Entdeckung teilte Arago am 4. September 1820 seinen französischen Kollegen mit; der Versuch wurde dort am 11. September demonstriert. Wenige Tage später, nämlich am 25. September 1820 zeigte Ørsted die gegenseitige Beeinflussung zweier stromführender Drähte. Weitere Versuche – 30. Oktober 1820 – präsentierten Biot und Savart erste quantitative Aussagen über die „magnetische Kraft“ auf einen Draht. Die erste Illustration der magnetischen Kraftwirkung mit Eisenspänen wurden erstmals von Seebeck im Jahre 1821 angegeben. Mit Hilfe eines „Abklingungsvariometers“ zeigten sie, dass folgende Proportionalitäten gelten

$$\|\mathbf{B}\| \sim \frac{1}{\|\mathbf{r}\|}, \quad \|\mathbf{B}\| \sim I, \quad (21.40)$$

was wir uns der modernen Bezeichnungsweise  $\|\mathbf{B}\|$  für die Kraftwirkung bewusst sein lassen.

Daraus ergibt sich dann insgesamt ( $C$ : Konstante)

$$\|\mathbf{B}\| = C \frac{I}{\|\mathbf{r}\|}. \quad (21.41)$$

Eine allgemeinere Form wurde 1823 von Amperè angegeben. Dieses Ergebnis war damals höchst ungewöhnlich und erregte die Gemüter, denn die Kraftwirkung fiel nicht wie beim Gravitationsgesetz und der elektrostatischen Coulombkraft mit  $1/\|\mathbf{r}\|^2$  ab sondern mit  $1/\|\mathbf{r}\|$ . Laplace zeigte schließlich, dass es eine differentielle Form der Biot-Savartschen Gesetzmäßigkeit für die magnetische Kraftwirkung gibt, die wieder im Einklang mit dem  $1/\|\mathbf{r}\|^2$ -Abfall der

21 Lösungsverfahren für die Vektor-Poissongleichung

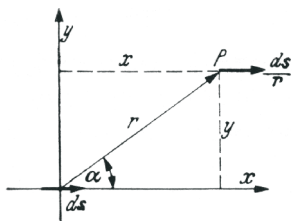
gewissen Sinne die Vorgehensweise von Laplace rechtfertigt. Im folgenden gehen wir auf die Ableitung des Biot-Savart-Integrals auf der Grundlage des Vektorpotenzials ein, das in dieser Form eigentlich von Laplace stammt. Im Abschnitt 21.2.2 haben wir gezeigt, dass das B-Feld eines Linienleiters mit einem modifizierten Kirchhoffintegral für das Vektorpotenzial  $\mathbf{A}$  ermittelt werden kann. Oft braucht man jedoch das Vektorpotenzial selbst nicht zu berechnen. Wir leiten im folgenden aus dem Vektorpotenzial eine Formel zur Berechnung des H-Feldes ab, die es gestattet, eine entsprechende Formel für das B-Feld anzugeben. Das H-Feld ist nach Gl. (21.7) und (21.21)

$$\mathbf{H}(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi} \operatorname{rot} \left( \iiint_V \frac{\mathbf{J}(\tilde{\mathbf{r}})}{\|\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}}\|} d\tilde{V} \right). \tag{21.42}$$

In Gleichung (21.42) wenden wir nun auf einen „Stromfaden“ an, also auf einen durchflossenen Leiter von sehr geringem Querschnitt, oder auf einen Ausschnitt von Strömungslinien begrenzten Ausschnitt aus einem drahtförmigen Leiter mit einem geringen Querschnittes. Mit der Näherungsbeziehung in Gl. (21.27) ergibt

$$\mathbf{H}(\mathbf{r}) = \frac{I}{4\pi} \operatorname{rot} \left( \oint_{C_A} \frac{d\tilde{\mathbf{s}}}{\|\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}}\|} \right) = \frac{I}{4\pi} \oint_{C_A} \operatorname{rot} \left( \frac{d\tilde{\mathbf{s}}}{\|\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}}\|} \right), \tag{21.43}$$

wo der Operator  $\operatorname{rot}$  auf Funktionen von  $\mathbf{r}$  wirkt. Verwenden wir die Be-



**Abbildung 21.3.** Zur Ableitung der Formel von Biot-Savart und Ampère

(z. B. Wunsch, Schulz [295], S. 328)

$$\operatorname{rot}(U(r) \mathbf{a}) = \frac{dU}{dr} \left( \frac{\mathbf{r}}{r} \times \mathbf{a} \right) \tag{21.44}$$

mit  $r := \|\mathbf{r}\|$ , dann erhält man für den Integranden von (21.43)

$$\operatorname{rot}_x \left( \frac{d\tilde{\mathbf{s}}}{r} \right) = 0, \quad (21.46)$$

$$\operatorname{rot}_y \left( \frac{d\tilde{\mathbf{s}}}{r} \right) = 0, \quad (21.47)$$

$$\operatorname{rot}_z \left( \frac{d\tilde{\mathbf{s}}}{r} \right) = \frac{\sin \alpha ds}{r^2}, \quad (21.48)$$

er  $r := \|\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}}\|$  ist, unter  $\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}}$  ein Vektor verstanden wird, der durch den Abstand zwischen dem Nullpunkt und dem Punkt  $P$  gegeben ist und am Punkt  $P$  hinzeigt und  $\alpha$  nach Abb. 21.3 der eingeschlossene Winkel zur  $z$ -Achse ist. Für das H-Feld ergibt sich damit schließlich die Laplacesche

$$\mathbf{H}(\mathbf{r}) = \frac{I}{4\pi} \oint_C \frac{d\tilde{\mathbf{s}} \times (\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}})}{\|\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}}\|^3}, \quad (21.49)$$

die meistens nach Biot und Savart benannt wird. Man kann diese Formel auch als Berechnung magnetischer Felder von stromdurchflossenen linienförmigen Stromkreisen folgendermaßen deuten. Das H-Feld setzt sich aus Anteilen zusammen, die von den einzelnen Längenelementen  $ds$  des Leiters herrühren, und die sich addieren lassen. Jeder Anteil ist gegeben durch

$$d\mathbf{H} = \frac{I}{4\pi} \frac{ds \times \mathbf{r}}{\|\mathbf{r}\|^3}. \quad (21.50)$$

Um auch den Betrag

$$dH := \|d\mathbf{H}\| = \frac{I}{4\pi} \frac{ds \sin \alpha}{\|\mathbf{r}\|^2} \quad (21.51)$$

zu berechnen, ist die Richtung, die senkrecht auf der durch  $ds$  und  $\mathbf{r}$  gebildeten Ebene steht. Das H-Feld selbst ergibt sich, wenn man alle Teilvektoren, die von den einzelnen Längenelementen des elektrischen Stromkreises herrühren, geometrisch addiert. Da der räumliche Verlauf des Stromes in den meisten Fällen durch eine Kurve im Raum vorgeschrieben ist, so kann man mit Hilfe der Laplace-Formel, Gl. (21.49), grundsätzlich die Aufgabe der Berechnung magnetischer Felder von elektrischen Stromkreisen lösen, wenn auch die zu diesem Zweck erforderliche Integration in vielen Fällen nicht zu einfachen Ausdrücken führt.

Interessanterweise wird, wie bereits gesagt, bei der Laplaceschen Interpretation der Formel (21.49) von der „Summe“ auf die Summanden geschlossen, was natürlich korrekt ist. Außerdem ist zu beachten, dass die Laplacesche Formel nur unter der Voraussetzung gilt, dass  $\mu$  im ganzen Raum konstant ist.

## 21 Lösungsverfahren für die Vektor-Poissongleichung

$$\mathbf{A}(\mathbf{r}) = \frac{\mu}{4\pi} \iiint_V \frac{\mathbf{J}(\tilde{\mathbf{r}})}{\|\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}}\|} d\tilde{V}. \quad (21.52)$$

Das Integral lässt sich nur sehr selten analytisch behandeln. Daher haben wir in Abschnitt 21.2.2 ein Näherungsverfahren diskutiert, bei dem „dünne“ Stromfäden vorausgesetzt werden. Aus dem Volumenintegral in Gl. (21.52) lässt sich dann ein Linienintegral, das man deutlich öfter in analytischer Weise berechnen kann. In diesem Abschnitt wollen wir noch kurz auf eine andere Näherung eingehen, die wir schon in Zusammenhang mit der skalaren Poissonsgleichung vorgestellt haben; es handelt sich um die Multipol-Entwicklung. Wie in Abschnitt 11.5 beschrieben, gehen wir dabei von einer vollständig im Inneren gelegenen Stromverteilungsdichte  $\mathbf{J}$  aus und entwickeln den Nenner des Kirchhoff-Integrals (21.52)  $1/\|\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}}\|$  in eine Reihe; im nächsten Abschnitt führt das nach Gl. (11.31) auf Legendre-Polynome. Man erhält dann eine Reihe von additiven Anteilen des Vektorpotenzials

$$\mathbf{A}(\mathbf{r}) = \sum_{n=0}^{\infty} \mathbf{A}_n(\mathbf{r}), \quad (21.53)$$

in denen die Anteile  $\mathbf{A}_n$  in integraler Form vorliegen. Die ersten beiden Terme lassen sich zu

$$\mathbf{A}(\mathbf{r}) \approx \frac{\mu}{4\pi} \iiint_V \frac{\mathbf{J}(\tilde{\mathbf{r}})}{\|\mathbf{r}\|} d\tilde{V} + \frac{\mu}{4\pi} \iiint_V \frac{\mathbf{r} \cdot \mathbf{J}(\tilde{\mathbf{r}})}{\|\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}}\|^3} d\tilde{V}. \quad (21.54)$$

Der interessanteste Anteil ist der magnetische Monopolterm in Gl. (21.54). Er verschwindet, wenn der Monopolterm folgt aus  $\text{div} \mathbf{J} = 0$ , wobei eine etwas umständlichere Rechnung durchgeführt werden muss; vgl. z. B. Schnackenberg [242], S. 137ff).

Der Dipolterm in Gl. (21.54) kann etwas umgeformt werden; man erhält dann (s. auch Abschnitt 19.4)

$$\mathbf{A}(\mathbf{r}) \approx \frac{\mu}{4\pi} \frac{\mathbf{m} \times \mathbf{r}}{\|\mathbf{r}\|^3}, \quad (21.55)$$

$$\mathbf{m} := \frac{1}{2} \iiint_V \tilde{\mathbf{r}} \times \mathbf{J}(\tilde{\mathbf{r}}) d\tilde{V}. \quad (21.56)$$

Man kann natürlich die Multipol-Entwicklung auch noch mit der in Abschnitt 21.2.2 behandelten Näherung mit Stromfäden kombinieren, so dass die Dipol- oder die Quadrupol-Näherung analytisch ausgewertet werden kann.

Die allgemeinere Überlegungen zur magnetischen Multipol-Entwicklung finden man bei u. a. Eder [67] und Schnackenberg [242]. Verallgemeinerte

Ableitung der Vektor-Poissongleichung (21.11) verwendete Coulomb-Gesetz, also auch die Ursache dafür, dass der Monopolterm des Vektorpotentials verschwindet.

## Das skalare magnetische Potenzial

Die Berechnung des *genauen* Verlaufes des H-Feldes, aus dem dann bei konstanter Permeabilität das B-Feld berechnet werden kann, stellt ein ähnliches Problem dar wie die Berechnung elektrischer Felder, und es gelten sogar auch für stromdurchflossenen Leiter ganz ähnliche Gesetze wie dort. Nach dem Durchflutungsgesetz hat das Linienintegral des H-Feldes den Wert  $I$ , wenn der Integrationsweg nicht mit Strömen verkettet ist. In der differentiellen Form gilt

$$\operatorname{rot} \mathbf{H} = \mathbf{0}. \quad (21.57)$$

Unter bestimmten Voraussetzungen kann man eine Lösung dieser partiellen Differentialgleichung angeben

$$\mathbf{H} = -\operatorname{grad} \psi. \quad (21.58)$$

Die Integralform geht hervor, dass das Linienintegral des H-Feldes für jeden beliebigen Wege zwischen zwei Punkten  $a$  und  $b$  denselben Wert hat, wenn die Punkte ineinander übergeführt werden können, ohne dass stromdurchflossene Leiter geschnitten werden. Das Linienintegral hängt nur von der Lage der Punkte  $a$  und  $b$  im magnetischen Feld ab; man kann dies, wie im Falle des elektrischen Feldes mit Hilfe des skalaren Feldes  $\psi$  ausdrücken, das wir gerade erhalten haben. Wir verwenden daher auf der Grundlage der Gleichung (21.58) die folgende Integraldarstellung des *magnetischen Potentials*

$$\int_a^b \mathbf{H} \cdot d\mathbf{s} = \psi_a - \psi_b. \quad (21.59)$$

Das magnetische Feld kann also außerhalb der Stromleiter durch den Gradienten eines magnetischen Potentials ausgedrückt werden.

Das Linienintegral des H-Feldes zwischen zwei Punkten bezeichnet man auch als *magnetische Spannung*. Es kann mit dem magnetischen Spannungsmesser nach Rogowski (vgl. Abschnitt 19) gemessen werden. Das Linienintegral über einen in sich geschlossenen Weg ist die *magnetische Umlaufspannung*, und das Durchflutungsgesetz kann daher auch in der Form ausgedrückt werden: „Die magnetische Umlaufspannung längs eines beliebigen geschlossenen Weges ist gleich der Durchflutung des Weges.“

## 21 Lösungsverfahren für die Vektor-Poissongleichung

man in Gl.(21.58) das B-Feld mit Hilfe der Gln. (18.23) ein, so ergibt

$$\operatorname{div}(\mu \operatorname{grad} \psi) = 0. \quad (21.61)$$

die Permeabilität  $\mu$  eine Konstante ist, wie insbesondere in Luft, so daraus

$$\Delta \psi = 0. \quad (21.62)$$

Das magnetische Potenzial außerhalb der Stromleiter gilt also die Laplace-Potenzialgleichung. Zur Berechnung solcher magnetischen Felder können die gleichen Methoden angewendet werden wie beim elektrischen Feld. Um das magnetische Potenzial  $\psi$  explizit berechnen zu können, gehen wir von der Biot-Savart-Laplace-Formel (21.49) aus und verwenden eine Variante des Stokes'schen Satzes (A.22), die im Anhang A.1 angegeben wird. Daraus ergibt sich

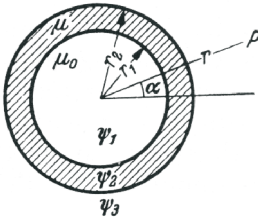
$$\begin{aligned} \mathbf{H}(\mathbf{r}) &= \frac{I}{4\pi} \oint_{\mathcal{C}_A} \frac{d\tilde{\mathbf{s}} \times (\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}})}{\|\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}}\|^3} = \frac{I}{4\pi} \iint_A (d\tilde{\mathbf{A}} \times \tilde{\nabla}) \times \frac{(\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}})}{\|\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}}\|^3} \\ &= -\frac{I}{4\pi} \iint_A (d\tilde{\mathbf{A}} \times \nabla) \times \frac{(\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}})}{\|\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}}\|^3} \\ &= \nabla \left( \frac{I}{4\pi} \iint_A \frac{(\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}})}{\|\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}}\|^3} \cdot d\tilde{\mathbf{A}} \right) - \frac{I}{4\pi} \iint_A \Delta \frac{1}{\|\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}}\|} d\tilde{\mathbf{A}}, \end{aligned}$$

wobei eine Operatorbeziehung verwendet wurde, die auf der bekannten Vektoridentität  $\mathbf{a} \times (\mathbf{b} \times \mathbf{c}) = \mathbf{b}(\mathbf{a} \cdot \mathbf{c}) - \mathbf{c}(\mathbf{a} \cdot \mathbf{b})$  basiert. Da  $1/(\|\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}}\|)$  proportional zur Greenfunktion des Laplaceoperators ist, entartet der Integrand des zweiten Terms zu einer Deltafunktion. Dieser Term verschwindet, wenn wir die Leiterschleife so legen, dass der Aufpunkt  $\mathbf{r}$  nicht auf der Fläche liegt. Der erste Term kann offensichtlich aus der skalaren Funktion

$$\hat{\psi}(\mathbf{r}) = \frac{I}{4\pi} \iint_A \frac{(\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}})}{\|\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}}\|^3} \cdot d\tilde{\mathbf{A}} \quad (21.63)$$

ableitet werden, die gerade dem magnetischen Potenzial in Gl. (21.58) entspricht.

**Beispiel:** Als Anwendungsbeispiel werde die magnetische Schirmwirkung einer Hohlkugel aus Eisen betrachtet. Die Hohlkugel mit den Radien  $r_1$  und  $r_2$  (Abb. 21.4), bestehe aus Material mit der konstanten Permeabilität  $\mu$  und sei in einem homogenen magnetischen Feld. Gefragt ist nach der Feldstärke  $H$  im Innern des Hohlraumes, wenn die H-Feldstärke  $H_0$  des



**ung 21.4.** Zur Berechnung der magnetischen Schirmwirkung einer Hohlku-

den Innenraum

$$\psi_1 = \left( c_{11}r + \frac{c_{21}}{r^2} \right) \cos \alpha, \quad (21.64)$$

Kugelwand

$$\psi_2 = \left( c_{12}r + \frac{c_{22}}{r^2} \right) \cos \alpha, \quad (21.65)$$

Außenraum

$$\psi_3 = \left( c_{13}r + \frac{c_{23}}{r^2} \right) \cos \alpha, \quad (21.66)$$

renzbedingungen sind

$$\text{für } r = r_1 : \frac{\partial \psi_1}{\partial \alpha} = \frac{\partial \psi_2}{\partial \alpha} \quad \text{und} \quad \mu_0 \frac{\partial \psi_1}{\partial r} = \mu \frac{\partial \psi_2}{\partial r}; \quad (21.67)$$

$$\text{für } r = r_2 : \frac{\partial \psi_2}{\partial \alpha} = \frac{\partial \psi_3}{\partial \alpha} \quad \text{und} \quad \mu \frac{\partial \psi_2}{\partial r} = \mu_0 \frac{\partial \psi_3}{\partial r}. \quad (21.68)$$

muss im Innenraum  $\psi_1$  endlich bleiben, d. h.  $c_{21} = 0$  sein, und das al im Außenraum muss für  $r \rightarrow \infty$  in das Potenzial des homogenen übergehen, d. h.  $c_{13} = H_a$ . Durch Einführen der Ansätze (21.64)- in die Grenzbedingungen findet man leicht, dass diese mit bestimmten der Koeffizienten erfüllt werden können. Für die H-Feldstärke  $H_i$  im um ( $= c_{11}$ ) ergibt sich

$$H_i = 9H_a \left( 2\mu_r + 5 + \frac{5}{\mu_r} - 2 \frac{(\mu_r - 1)^2}{\mu_r} \left( \frac{r_1}{r_2} \right)^3 \right)^{-1}. \quad (21.69)$$

Die relative Permeabilität des Schirmmaterials  $\mu$  groß gegen 1 ist, folgt (21.69) die Näherungsformel für den „Schirmfaktor“

$$H_i = H_a \left( 1 + \frac{5}{\mu_r} - \frac{2}{\mu_r} \left( \frac{r_1}{r_2} \right)^3 \right)^{-1}$$



21 Lösungsverfahren für die Vektor-Poissongleichung

$d/mm =$	1	2	5	10
$H_i/H_a =$	0,40	0,20	0,090	0,053

**Tabelle 21.1.** Zusammenhang von Schirmfaktor und Wandstärke

sind einige Zahlenwerte angegeben für ein Abschirmgehäuse mit einem Radius  $r_1 = 5\text{cm}$  aus gewöhnlichem Eisen mit  $\mu_r = 200$  und verschiedener Wandstärke  $d$ . In gleicher Weise kann man untersuchen, wie eine Unterteilung der Kugelwand in mehrere Schichten die Schirmwirkung verbessert. Das hier berechnete Feldstärkeverhältnis gilt nur für stationäre magnetische Felder. Bei zeitveränderlichen Wechselfeldern wächst die Schirmwirkung infolge der im Eisen induzierten Wirbelströme, die das erzeugende Feld noch weiter schwächen, vgl. Abschnitt 29 und 34.1.

Das magnetische Potenzial ist keine eindeutige Größe, da das Linienintegral des H-Feldes, also die Spannung bei einem mit Strömen verketteten Weg, nicht Null ist, sondern  $\Theta$ . Geht man  $n$ -mal um den Stromleiter herum, so erhöht sich das Potenzial  $\psi$  um den Wert  $n\Theta$ . Da jedoch nur *Potenzialdifferenzen* gemessen werden können und die Wirkungen nur von dem H-Feld abhängen, so spielt diese Vieldeutigkeit praktisch keine andere Rolle als die Mehrdeutigkeit des Potenzials überhaupt. An die Stelle der Grenzbedingungen des elektrischen Feldes treten hier die in Abschnitt 22.3 abgeleiteten analogen Bedingungen und das Durchflutungsverhältnis.

Genau wie beim elektrischen Feld kann in 2-dimensionalen Situationen die *Methode der konformen Abbildung* (vgl. Abschnitt 11.7) benutzt werden. Z.B. liefert die Funktion

$$f(\zeta) = c \ln \zeta \tag{21.71}$$

ein H-Feld in der Umgebung eines geraden langgestreckten (unendlich langen) Leiters, das konzentrische kreisförmige H-Feldlinien aufweist und ebene Potenzialflächen, die die Leiterachse enthalten. Das Potenzial ist

$$\psi = c \alpha; \tag{21.72}$$

die Potenzialflächen sind durch  $\alpha = \text{konst.}$  gegeben. Für den Betrag des H-Feldes folgt daraus

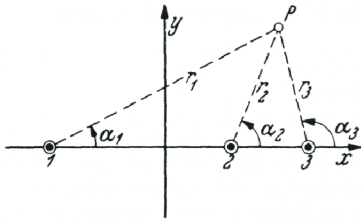
$$\|\mathbf{H}\| = H_\alpha = -\frac{d\psi}{d\alpha} = -\frac{c}{\alpha}. \tag{21.73}$$

die positive Richtung von  $\alpha$  und  $\|\mathbf{H}\|$  rechtsläufig mit der positiven Richtung des Stromes  $I$  verknüpft ist.

Da die Potenzialgleichung eine lineare Differentialgleichung ist, so folgt, dass bei Vorhandensein mehrerer Leiter die Einzelfelder ungestört überlagert werden können. Voraussetzung dafür ist lediglich, dass überall

$$\mu = \text{konst.} \quad (21.75)$$

Mithilfe dieses Satzes kann man die magnetischen Felder in der Umgebung



**Abbildung 21.5.** Berechnung des magnetischen Feldes

eines *Mehrleitersystems* berechnen. Bezeichnet 1, 2 und 3 in Abb. 21.5 die drei parallelen Leiter, die von den Strömen  $I_1, I_2, I_3$  durchflossen werden (positive Richtung von hinten nach vorn), so gilt für das magnetische Potenzial an einem Punkt  $P$

$$\psi = -\frac{1}{2\pi}(I_1\alpha_1 + I_2\alpha_2 + I_3\alpha_3). \quad (21.76)$$

Wenn man ableitet, so erhält man die Komponenten des H-Feldes in der  $x$ - und  $y$ -Richtung. Ist z.B.

$$H_x = -(\text{grad}\psi)_x = \frac{1}{2\pi} \left( I_1 \frac{\partial \alpha_1}{\partial x} + I_2 \frac{\partial \alpha_2}{\partial x} + I_3 \frac{\partial \alpha_3}{\partial x} \right). \quad (21.77)$$

Um die partiellen Differentiale der Winkel  $\alpha$  bei einer Änderung von  $x$  zu finden, nutzt man die Beziehung

$$x = y \cot \alpha + k. \quad (21.78)$$

Daraus ergibt sich durch partielles Differenzieren

$$1 = -\frac{y}{\sin^2 \alpha} \frac{\partial \alpha}{\partial x}. \quad (21.79)$$

21 Lösungsverfahren für die Vektor-Poissongleichung

$$H_x = -\frac{1}{2\pi} \left( I_1 \frac{\sin \alpha_1}{r_1} + I_2 \frac{\sin \alpha_2}{r_2} + I_3 \frac{\sin \alpha_3}{r_3} \right). \tag{21.81}$$

und so folgt für die Komponente von  $H$  in der  $y$ -Richtung

$$H_y = \frac{1}{2\pi} \left( I_1 \frac{\cos \alpha_1}{r_1} + I_2 \frac{\cos \alpha_2}{r_2} + I_3 \frac{\cos \alpha_3}{r_3} \right). \tag{21.82}$$

In großer Entfernung von den drei Leitern werden die Abstände und die Winkel voneinander gleich. Dann folgt

$$H_x = -\frac{1}{2\pi r} (I_1 + I_2 + I_3) \sin \alpha, \tag{21.83}$$

$$H_y = +\frac{1}{2\pi r} (I_1 + I_2 + I_3) \cos \alpha. \tag{21.84}$$

Der Betrag der magnetischen Feldstärke ist in großer Entfernung

$$\|\mathbf{H}\| = \sqrt{H_x^2 + H_y^2} = \frac{1}{2\pi r} (I_1 + I_2 + I_3). \tag{21.85}$$

Das magnetische Feld ist also in großer Entfernung von einem System paralleler Leiter so beschaffen, als ob nur ein Leiter vorhanden wäre, der die Summe der Ströme führt.

Wenn es sich um Hin- und Rückleitung eines einzigen Stromkreises, dann setzen  $I_1 = -I_2 = I$ , und es wird

$$\psi = -\frac{1}{2\pi} I (\alpha_1 - \alpha_2). \tag{21.86}$$

Die Potentiallinien sind daher Kreise, die durch die Spuren der Leiterachse gehen, und deren Mittelpunkte auf der Mittelsenkrechten zur Verbindungslinie dieser Spuren liegen; sie entsprechen den Verschiebungslinien des elektrischen Feldes. Da die magnetischen Induktionslinien die Potentiallinien senkrecht schneiden müssen, so sind sie durch die Apollonischen Kreise gegeben, wie die Potentiallinien des elektrischen Feldes (Abb. 10.14). Die Feldstärke ist auf der Verbindungslinie der Leiterspuren

$$\|\mathbf{H}\| = H_y = \frac{1}{2\pi} I \left( \frac{1}{r_1} + \frac{1}{r_2} \right), \tag{21.87}$$

mit  $\sin \alpha_1 = +1$  und  $\cos \alpha_2 = -1$ . Sie setzt sich zusammen aus den von den Leitern herrührenden Beiträgen kreisförmiger Leiter nach dem Durchgangssatz. Bezeichnet  $a$  den Abstand zwischen den beiden Drahtachsen, so gilt  $r_2 = a - r_1$  und

$$d\Phi = B l dr_1 = \frac{\mu_0}{2\pi} I l \left( \frac{1}{r_1} + \frac{1}{a - r_1} \right) dr_1. \quad (21.89)$$

Der gesamte Fluss im Luftraum zwischen den beiden Leitungen ergibt sich durch Integration von  $r_1 = r_0$  bis  $r_1 = a - r_0$ , wenn  $r_0$  den Leiterradius bedeutet. Es wird

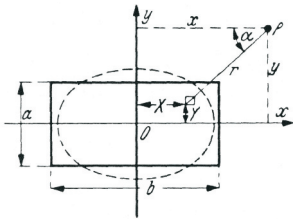
$$\Phi = \frac{\mu_0}{2\pi} I l \int_{r_0}^{a-r_0} \left( \frac{1}{r_1} + \frac{1}{a - r_1} \right) dr_1 = \frac{\mu_0}{\pi} I l \ln \frac{a - r_0}{r_0}. \quad (21.90)$$

Nach dem Prinzip der ungestörten Überlagerung der Einzelfelder kann man fernebenverlaufende Leiterpaare zur Berechnung des magnetischen Feldes bei *stabsförmigen beliebigen Querschnitten* benutzen. Man zerlegt den Querschnitt in Flächenelemente  $dA$ ; dann wird bei einer Stromdichte  $J$  die Stromstärke in einem Flächenelement  $J dA$  sein. Die Komponenten des H-Feldfeldes in einem Punkt dann nach den Gl. (21.81) und (21.82)

$$H_x = -\frac{1}{2\pi} J \iint \frac{\sin \alpha}{r} dA, \quad (21.91)$$

$$H_y = \frac{1}{2\pi} J \iint \frac{\cos \alpha}{r} dA, \quad (21.92)$$

zu bilden sind.



**Bildung 21.6.** Berechnung des magnetischen Feldes eines Rechteckstabes

**Abb. 21.6:** Für die in Abb. 21.6 gezeichnete Schiene mit rechteckigem Querschnitt stellt man das Flächenelement durch ein kleines Rechteck dar. Die Seiten des Rechtecks seien  $x = X$ ,  $y = Y$ , die Seiten  $\Delta X$  und  $\Delta Y$ . Der Abstand des Flächenelements zum Punkt P ist  $r$ .

$$r = \sqrt{(y - Y)^2 + (x - X)^2}, \quad (21.93)$$

$$\sin \alpha = \frac{y - Y}{r}, \quad \cos \alpha = \frac{x - X}{r}, \quad (21.94)$$

Ausführung der Integration liefert

$$H_x = \frac{I}{2\pi ab} \left( \frac{1}{2} x_{+b/2} \ln \frac{y_{+a/2}^2 + x_{+b/2}^2}{y_{-a/2}^2 + x_{+b/2}^2} \right. \tag{21.96}$$

$$\left. - \frac{1}{2} x_{-b/2} \ln \frac{y_{+a/2}^2 + x_{-b/2}^2}{y_{-a/2}^2 + x_{-b/2}^2} \right. \tag{21.97}$$

$$\left. + y_{+a/2} \left( \arctan \frac{x_{+b/2}}{y_{+a/2}} - \arctan \frac{x_{-b/2}}{y_{+a/2}} \right) \right. \tag{21.98}$$

$$\left. - y_{-a/2} \left( \arctan \frac{x_{+b/2}}{y_{-a/2}} - \arctan \frac{x_{-b/2}}{y_{-a/2}} \right) \right). \tag{21.99}$$

$x_{+b/2} := x + b/2$ ,  $x_{-b/2} := x - b/2$ ,  $y_{+a/2} := y + a/2$  und  $y_{-a/2} := y - a/2$ .  
Ausdruck für  $H_y$  ergibt sich hieraus, wenn überall  $x$  und  $y$  sowie  $a$  und  $b$   
einander vertauscht werden. Die Feldlinien bilden ellipsenähnliche Kurven,  
Abb. 21.6 gestrichelt angedeutet.

Die Beziehungen (21.91) und (21.92) gelten auch für das Feld innerhalb  
des Leiters, wenn der Leiter die gleiche Permeabilität besitzt wie die Um-  
gebung. Genau so wie außerhalb des Leiters addieren sich auch im Innern  
des Leiters die Wirkungen der Ströme aus den beiden Querschnittsteilen. Dagegen gilt im Innern der Leiter nicht die Laplace-  
Potentialgleichung, bei deren Ableitung vorausgesetzt wurde, dass der betrachtete  
Raumteil stromlos ist. Beim geraden Leiter mit Kreisquerschnitt

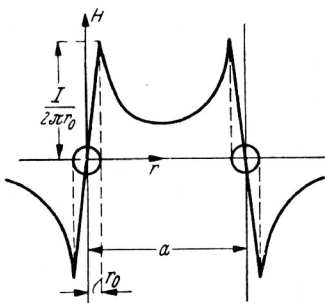


Abbildung 21.7. H-Feld bei einer Doppelleitung

wegen der Symmetrie die magnetische Feldstärke im Innern des Leiters  
so wie außerhalb für Punkte gleichen Abstandes von der Achse konstant  
ist, da die Feldlinien sich nicht in der Leitermitte schließen können.

$$I_r = \frac{r^2}{r_0^2} I, \quad (21.100)$$

wieder den Leiterradius und  $I$  den Gesamtstrom bezeichnen. Daher  
 nach dem Durchflutungsgesetz

$$\oint_C \mathbf{H} \cdot d\mathbf{s} = \|\mathbf{H}\| \oint_C ds = \|\mathbf{H}\| 2r\pi = \frac{r^2}{r_0^2} I, \quad (21.101)$$

$$\|\mathbf{H}\| = \frac{r}{2\pi r_0^2} I. \quad (21.102)$$

Verbindungsebene der beiden Drahtachsen ergibt sich damit ein Ver-  
 magnetischen Feldstärke, wie ihn Abb. 21.7 zeigt.

Feld im Leiterinnern genügt nicht der Laplaceschen Potenzialglei-  
 Diese lautet im vorliegenden zylindrischen Fall aufgrund der Rota-  
 metrie (vgl. Anhang B.1)

$$\frac{\partial^2 \psi}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial \psi}{\partial r} = 0. \quad (21.103)$$

Gl. (21.102) ergibt sich das Potenzial ( $H := \|\mathbf{H}\|$ )

$$\psi = - \int H r d\alpha = - \frac{1}{2\pi} \frac{r^2}{r_0^2} \alpha I + k. \quad (21.104)$$

folgt

$$\frac{\partial \psi}{\partial r} = - \frac{1}{\pi} \frac{r^2}{r_0^2} \alpha I; \quad \frac{\partial^2 \psi}{\partial r^2} = - \frac{1}{\pi} \frac{\alpha I}{r_0^2}. \quad (21.105)$$

Druck auf der linken Seite von Gl. (21.103) wird daher  $-(2/\pi)(\alpha I/r_0^2)$ ,  
 von Null verschieden.